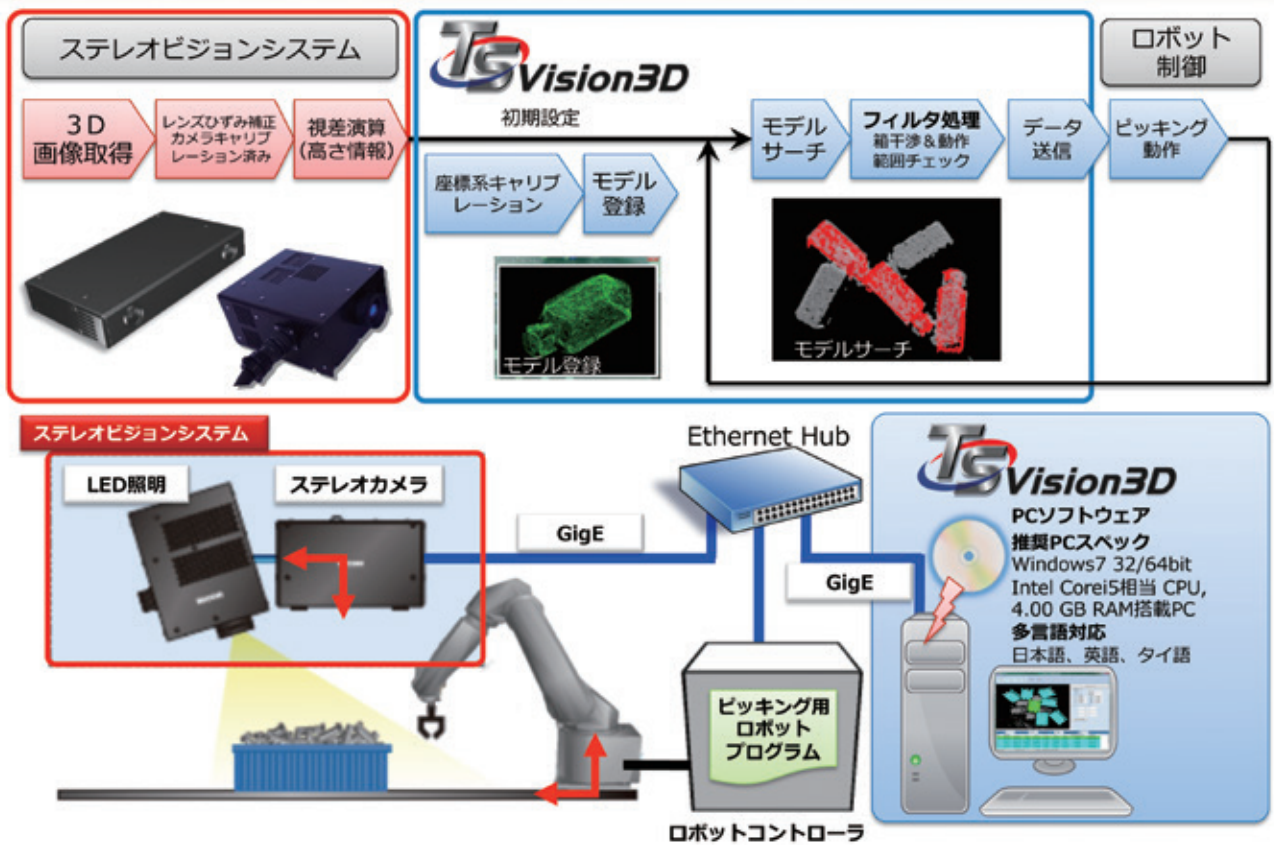


# TS Vision3D

ロボット画像認識パッケージ

ばら積みピッキング自動化システムが簡単に導入できます

システム構成



POINT 1

ステレオカメラ、  
パソコンソフト、  
LED照明のパッケージ

- ▶ ステレオカメラによるリアルタイムで高精度な3次元測定 (測定高さ700mmにて+/-0.7mm、および深度600~800mm)
- ▶ 高輝度LED照明プロジェクトによるランダムパターン照射対象物の面データを取得により位置・姿勢認識精度に優れ、外乱光の影響を受けにくく、安定して3D画像を検出
- ▶ 高速(30fps)かつ高精度画像処理  
待ち時間や取りこぼしが最小化され生産性が向上。
- ▶ 深度があるため、一つの箱で多くの部品を供給可能

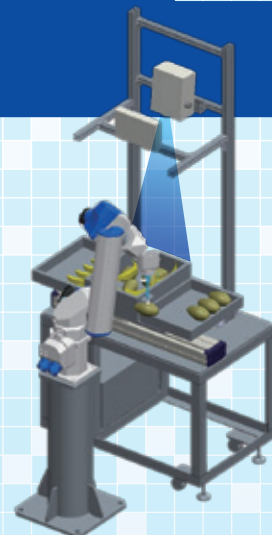
POINT 2

ソフトウェア機能

- ▶ 簡単モデル登録  
CADデータ不要、複数モデル(作業対象物)を登録可能
- ▶ 簡単キャリブレーション(ロボット・カメラ座標系登録)  
ロボットとカメラの座標系の初期セットアップが容易に行えます。
- ▶ 箱検出~衝突防止機能  
箱の位置寸法を登録し干渉を避けてピック作業。
- ▶ アーム動作範囲チェック機能  
ロボット動作範囲をチェックし、届かない場合はピッキング候補から自動的に除外しエラーを事前回避。

### POINT 3 使いやすい PCソフトウェア

▶ 使いやすい操作体系。メイン画面の機能別アイコンから一目操作内容を把握  
アイコンの並び順に操作することで設定



## 東芝機械のロボット画像認識パッケージ TSVision3D

ばら積みピッキング自動化システムの導入、保守、変更が簡単に行えます。

- **ステレオカメラ、パソコンソフト、LED照明から構成されるパッケージ**  
3Dビジョンセンサを活用した高速、複数品種対応ばら積みピッキングの自動化システムを実現できます。
- **リアルタイムで高速(30fps)かつ高精度3次元測定(撮影、画像処理、視差演算)**
- **プロジェクトによるランダムパターン照射、高輝度LED照明、ステレオカメラを採用**  
被写体の面データを取得、3D画像を検出します。  
外乱光の影響を受けにくく、対象物の位置・姿勢認識精度が安定向上します。  
深度があるため、一つの箱で多くの部品を供給できます  
待ち時間や取りこぼしが最小化され生産性が向上します。
- **簡単モデル登録(CADデータ不要)**
- **複数のモデル(取り扱う部品の形状)を登録可能**  
取り扱う部品や箱が多品種で頻繁に変わる工程でも現場で登録が可能です。
- **簡単キャリブレーション(ロボットとカメラの座標系の登録)**  
ロボットとカメラの座標系の初期セットアップが容易に行えます。
- **箱検出～衝突防止機能**  
箱の位置寸法を登録することにより干渉を避けてピック作業動作します。
- **アーム動作範囲チェック機能**
- **使いやすい操作体系のPCソフトウェア**  
機能別アイコンで操作内容が一目で把握できるようになっており、アイコンの並び順に操作することで設定します。
- **多言語(和文、英文、タイ語)に対応PCソフトウェア**  
海外製造拠点据え付け先のオペレータも操作習得し稼働できます。

本製品は垂直多関節ロボットTVLシリーズ(コントローラTSLシリーズ)またはTVシリーズ(コントローラTSシリーズ)と組み合わせて使用します。  
ワーク(作業対象物)を提供いただければ弊社にて適用試験を実施します。

## 東芝機械株式会社

制御システム事業部 制御システム営業部

東京本店 〒100-8503 東京都千代田区内幸町2-2-2(富国生命ビル)  
TEL.03-3509-0270 FAX.03-3509-0335

沼津本社 〒410-8510 静岡県沼津市大岡2068-3  
TEL.055-926-5032 FAX.055-925-6527

中部支店 〒465-0025 名古屋市名東区上社5-307  
TEL.052-702-7660 FAX.052-702-1141

関西支店 〒530-0001 大阪市北区梅田3-4-5(毎日インテシオ)  
TEL.06-6341-6377 FAX.06-6345-2738

URL <http://www.toshiba-machine.co.jp/>

※本資料の内容はお断りなしに変更することがありますのでご了承ください。

SM16027-1000-EI  
Printed in Japan