

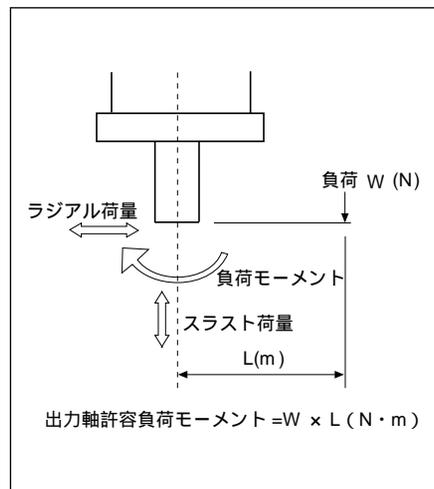
[セット形式]

BA2 - OOD - RP - A OON - 36 - 1 3

減速形式 RP : 遊星ギヤ	取付方式 A : L型ブラケット付 F : フランジタイプ	回転範囲 360°	コントローラ 0 : コントローラなし 1 : CA20-M10 2 : CA10-M00B 3 : CA10-M01B	ケーブル長 3 : 3m 9 : 9m 5 : 5m B : 11m 7 : 7m D : 13m
-------------------	-------------------------------------	--------------	--	--

[仕様]

モータ	50W AC サーボモータ (アブソリュート)	
減速方式	遊星ギヤ	
減速比	1/21	
回転範囲 (°)	360	
最大速度 (°/s)	857	
最大可搬質量 (kg) 加減速時間 : 0.3 sec 以上	10	
定格出力トルク (N・m)	3.9	
許容負荷イナーシャ (kg・m <sup>2</sup> )	0.0125	
出力軸許容スラスト荷重 (N)	98	
出力軸許容ラジアル荷重 (N)	196	
出力軸許容負荷モーメント (N・m)	1.3	
位置繰返し精度 (°)	± 0.125	
分解能 (°)	0.01	
軸質量 (kg)	L形ブラケット	2.4
	フランジ	2.2
マスターコントローラ	CA20-M10、CA10-M00B、CA10-M01B より選択	



<注記> \* 最大可搬質量は、軸を垂直に設置して出力軸にスラスト荷重のみが加わる場合の値です。  
\* 加減速時間とは、プログラム上指定される速度に達するまでの時間です。

R  
軸

[軸形式]

BBOOD - RP - A

減速方式 RP : 遊星ギヤ	取付方式 A : L型ブラケット付 F : フランジタイプ
-------------------	-------------------------------------

[寸法図]

